AiM Infotech

## Sensore velocità auto/moto – configurazione con Race Studio 3

Versione 1.00







InfoTech



## 1 Introduzione

Una volta fisicamente collegato ad uno dei canali dello strumento AiM è necessario caricare il sensore velocità nella relativa configurazione utilizzando il software di configurazione AiM. In questo datasheet esso sarà caricato utilizzando il software **Race Studio 3**.

## 2 Configurazione con Race Studio 3

Per caricare il sensore velocità auto nella configurazione dello strumento AiM lanciare il software e selezionare la configurazione sul quale esso sarà caricato (nell'esempio MXL2 03).

.00		
🍄 ዄ 🖽 🖆		<u></u>
New Clo	ne Import Export Receive Transmit Delete	Device Configurations
urations		٩
Na	me	Date
	L2 03	11 marzo
ons 🗘 🦓 🔤 🖓		Received on
	05	12 febbraio
	G	25 marzo 2015
ons	L2 03 05 IG	11 marzo Received on 12 febbraio 25 marzo 2015



Si entrerà nel layer "Canali" (Channels).

- Selezionare il canale velocità sul quale si vuole impostare il sensore nell'esempio il canale Speed2 (1) e compilare il pannello che compare
- Selezionare la funzione "Speed" e scegliere:
  - Vehicle Speed, compilare i restanti campi e premere "Save" oppure
  - Wheel Speed(2)

🐸 RaceStudio3	3.09.00									
* ≈	<u>م</u>	r	S EB 🖷 🕀						<b></b>	AID
All MXL2 0	3 ≫									
Save	Save As		Close Transmit							
Channels	ECU Stream	CAN	I2 Stream Math Channels	Parameters Shift Light	s and Alarms Displ	lay Sma	rtyCam Strea	m CAN I	Expansions Can Output	
	ID	$\checkmark$	Name	Function	Sensor	_	Unit	Freq	Parameters	
	RPM	•	RPM	RPM	RPM Sensor		rpm	20 Hz	max: 16000 ; factor: /1 ;	
	Spd1	$\checkmark$	Speed1	💁 Channel Settings				×	wheel: 1600 ; pulses: 1 ;	
	Spd2	$\checkmark$	Speed2 🚺	Name	Speed2				wheel: 1600 ; pulses: 1 ;	
	Spd3	$\checkmark$	Speed3	Function	Vehicle Spd			\$	wheel: 1600 ; pulses: 1 ;	
	Spd4	$\checkmark$	Speed4		Ang Velocity				wheel: 1600; pulses: 1;	
	Ch01	$\checkmark$	Channel01	Sensor	Speed Sensor			Vehicle	e Spd	
	Ch02	$\checkmark$	Channel02	Sampling Frequency	20 Hz			¢ 📊		
	Ch03	$\checkmark$	Channel03	Unit of Measure	km/h			\$		
	Ch04	$\checkmark$	Channel04	Display Precision 1 decimal place				÷		
	Ch05	$\checkmark$	Channel05	Speed Parameters						
	Ch06	$\checkmark$	Channel06	Wheel circumference [mm] 1600					max travel: 50 ;	
	Ch07	$\checkmark$	Channel07	Pulse per wheel revolution 1						
	Ch08	$\checkmark$	Channel08							
	AccX	$\checkmark$	AccelerometerX							
	AccY	$\checkmark$	AccelerometerY							
	AccZ	☑	AccelerometerZ			Save	Cance	el		
	GyrX	✓	GyroX	Ang Velocity	AIM Internal Gyro		deg/s	20 Hz		
/	GyrY	$\checkmark$	GyroY	Ang Velocity	AiM Internal Gyro		deg/s	20 Hz		
	GyrZ	☑	GyroZ	Ang Velocity	AiM Internal Gyro		deg/s	20 Hz		
	Spd	$\checkmark$	GPS Speed	Vehicle Spd	AIM GPS		km/h 0.1	10 Hz		
	OdD	•	Odometer	Odometer Total	AiM ODO		km 0.1	1 Hz		

InfoTech



In questo secondo caso l'opzione "Position" apparirà nel pannello:

- cliccate e apparirà il pannello mostrato sotto:
  - o scegliere la ruota cui il sensore è collegato
  - o premere "Save"
- premere "Save" di nuovo

🕾 RaceStudio	3 3.09.00							Ж	
× 🚣 🍄 🖏 🖽 🖷 谷									
All MXL2 03 34									
Save	Save As	Close Transmit							
Channels	ECU Stream	CAN2 Stream Math Channels	Parameters Shift Lights	and Alarms Display Sma	artyCam Strea	am CAN E	xpansions Can Output		
	ID	Name	Function	Sensor	Unit	Freq	Parameters		
	RPM	RPM	RPM	RPM Sensor	rpm	20 Hz	max: 16000 ; factor: /1 ;		
	Spd1	Speed1	Channel Cattings	asure	X		wheel: 1600 ; pulses: 1 ;		
	Spd2	Speed2	Na				wheel: 1600 ; pulses: 1 ;		
	Spd3	Speed3	Fu	Front			wheel: 1600 ; pulses: 1 ;		
	Spd4	Speed4		0			wheel: 1600 ; pulses: 1 ;		
	Ch01	Channel01	Se.			£			
	Ch02	Channel02	Sa			•			
	Ch03	Channel03	Un	<b>h</b> 1		•			
	Ch04	Channel04	Di:		Right	•			
	Ch05	Channel05	_s			FL_			
	Ch06	Channel06					max travel: 50 ;		
	Ch07	Channel07		0					
	Ch08	Channel08		Rear					
	AccX	AccelerometerX							
	AccY	AccelerometerY		Save	Cancel				
	AccZ	AccelerometerZ		Save	Gancer				
	GyrX	✓ GyroX	Ang Velocity	AiM Internal Gyro	deg/s	20 Hz			
	GyrY	GyroY	Ang Velocity	AiM Internal Gyro	deg/s	20 Hz			
	GyrZ	GyroZ	Ang Velocity	AiM Internal Gyro	deg/s	20 Hz			
	Spd	GPS Speed	Vehicle Spd	AIM GPS	km/h 0.1	10 Hz			
	OdD	Odometer	Odometer Total	AIM ODO	km 0.1	1 Hz			

InfoTech



Il software mostrerà il sensore installato. Nell'esempio il sensore è stato installato sul canale "Speed2" e collegato alla ruota anteriore sinistra.

RaceStudio	3 3.09.00							
*		5 H H A						? <i>(III</i> )
All MXL2	03 ≫							
Save	Save As	Close Transmit						
Channels	ECU Stream	CAN2 Stream Math Channels	Parameters Shift Lights	and Alarms Display Sma	artyCam Stre	am CAN E	xpansions Can Output	
	ID	Name	Function	Sensor	Unit	Freq	Parameters	
	RPM	RPM	RPM	RPM Sensor	rpm	20 Hz	max: 16000 ; factor: /1 ;	
	Spd1	Speed1	Vehicle Spd	Speed Sensor	km/h 0.1	20 Hz	wheel: 1600 : pulses: 1 :	
	Spd2	Speed2	Vehicle Spd - Front Left	Speed Sensor	km/h 0.1	20 Hz	wheel: 1600; pulses: 1;	
	Spd3	Speed3	Vehicle Spd	Speed Sensor	km/h 0.1	20 Hz	wheel: 1600; pulses: 1;	
	Spd4	Speed4	Vehicle Spd	Speed Sensor	km/h 0.1	20 Hz	wheel: 1600 ; pulses: 1 ;	
	Ch01	Channel01	Voltage	Generic 0-5 V	mV	20 Hz		
	Ch02	Channel02	Voltage	Generic 0-5 V	mV	20 Hz		
	Ch03	Channel03	Voltage	Generic 0-5 V	mV	20 Hz		
	Ch04	Channel04	Voltage	Generic 0-5 V	mV	20 Hz		
	Ch05	Channel05	Percent	Percentage Pot. Calib	% 0.01	20 Hz		
	Ch06	Channel06	Position	Position Pot. AutoCal	mm	20 Hz	max travel: 50 ;	
	Ch07	Channel07	Voltage	Generic 0-5 V	mV	20 Hz		
	Ch08	Channel08	Voltage	Generic 0-5 V	mV	20 Hz		_
	AccX	AccelerometerX	Inline Accel	AiM Internal Accelerometer	g 0.01	20 Hz		
	AccY	AccelerometerY	Lateral Accel	AiM Internal Accelerometer	g 0.01	20 Hz		_
	AccZ	AccelerometerZ	Vertical Accel	AiM Internal Accelerometer	g 0.01	20 Hz		
	GyrX	GyroX	Ang Velocity	AiM Internal Gyro	deg/s	20 Hz		_
	GyrY	GyroY	Ang Velocity	AiM Internal Gyro	deg/s	20 Hz		
	GyrZ	GyroZ	Ang Velocity	AiM Internal Gyro	deg/s	20 Hz		_
	Spd	GPS Speed	Vehicle Spd	AIM GPS	km/h 0.1	10 Hz		
	OdD	Odometer	Odometer Total	AIM ODO	km 0.1	1 Hz		

Trasmettere la configurazione allo strumento premendo "Transmit".

RaceStudio	3 3.09.00							
* _	<b>₩</b>	13 EA 🖷 🖨						<u> ?</u> ? <i>m</i>
All MXL2 0	)3 ∞							
Save	Save As	Close Transmit						
Channels	ECU Stream	CAN2 Stream Math Channels	Parameters Shift Lights	and Alarms Display Sma	rtyCam Strea	am CAN E	xpansions Can Output	
	ID	Vame	Function	Sensor	Unit	Freq	Parameters	
	RPM	RPM	RPM	RPM Sensor	rpm	20 Hz	max: 16000 ; factor: /1 ;	
	Spd1	Speed1	Vehicle Spd	Speed Sensor	km/h 0.1	20 Hz	wheel: 1600 ; pulses: 1 ;	
	Spd2	Speed2	Vehicle Spd - Front Left	Speed Sensor	km/h 0.1	20 Hz	wheel: 1600 ; pulses: 1 ;	
	Spd3	Speed3	Vehicle Snd	Sneed Sensor	km/b 0 1	20 Hz	wheel: 1600 - nulses: 1 -	